



## DOCUMENT DE SWITCHOVER

Série LECP1/LECP2  
Contrôleurs sans programmation

## Caractéristiques améliorées et avantages connexes

### Types de moteurs pris en charge :

- JXC51/61 : prend en charge les moteurs pas-à-pas (servo 24 Vcc) et les moteurs pas-à-pas absolus sans batterie (24 Vcc).
- LECP1/P2 : ne prend en charge que les moteurs pas-à-pas (servo 24 Vcc).

### Flexibilité et compatibilité accrues :

- Le JXC51/61 prend en charge une plus large gamme de types de moteurs, y compris les moteurs pas-à-pas et les moteurs pas-à-pas absolus sans batterie, ce qui offre une plus grande flexibilité dans la conception des applications.

### Plage de température d'utilisation

- JXC51/61 : fonctionne dans une grande plage de température de 0 à 55 °C.
- LECP1/P2 : limitée à 0 - 40 °C.

### Grande plage de température d'utilisation :

- Avec une plage de température d'utilisation de 0 à 55 °C, le JXC51/61 peut être utilisé dans des environnements plus exigeants que le LECP1/P2 dont la plage de température est limitée à 0 - 40 °C.

### Points d'entrée / de sortie

- JXC51/61 : Entrée : 11 points / Sortie : 13 points
- LECP1/P2 : Entrée : 6 points / Sortie : 6 points

### Capacité d'E/S accrue :

- Le JXC51/61 offre beaucoup plus de points d'entrée et de sortie (11 entrées et 13 sorties), ce qui permet des systèmes de contrôle plus complexes et l'intégration avec d'autres dispositifs.

## Caractéristiques améliorées et avantages connexes

### Signal d'entrée :

- JXC51/61 : comprend des signaux supplémentaires tels que RESET, STOP et STUDY (uniquement en mode LECP2 pour le réglage de la course).
- LECP1/P2 : limité aux signaux de base tels que IN0, IN1, IN2, IN3 et ALARM.

### Manipulation avancée des signaux :

- Des signaux d'entrée supplémentaires tels que RESET, STOP et STUDY, ainsi que des signaux de sortie améliorés tels que \*READY et STUDY\_OUT, offrent des capacités de contrôle et de surveillance plus sophistiquées.

### Signal de sortie :

- JXC51/61 : offre des signaux de sortie améliorés, notamment BUSY, \*READY et STUDY\_OUT (uniquement en mode LECP2 pour le réglage de la course).
- LECP1/P2 : les sorties de base comprennent OUT0, OUT1, OUT2, OUT3 et BUSY.

### Options de configuration précises :

- La possibilité de configurer la position/la force de poussée, la vitesse, l'accélération/la décélération et d'autres paramètres à l'aide du logiciel de réglage ACT Controller 2 permet un contrôle très personnalisé et précis, contrairement aux réglages limités disponibles sur le LECP1/P2.

## Caractéristiques améliorées et avantages connexes

### Méthode de retour d'origine :

- JXC51/61 : méthodes de retour d'origine plus souples :
  - Mode LECP1 : tous ON (IN0-3)
  - Mode LECP2 : première instruction de fonctionnement à la mise sous tension.
- LECP1/P2 : méthodes de retour d'origine fixe basées sur des conditions d'entrée spécifiques

### Mécanisme de retour d'origine amélioré :

- Le JXC51/61 offre des méthodes de retour d'origine plus souples, ce qui facilite la configuration et le fonctionnement, en particulier dans les scénarios nécessitant des ajustements dynamiques.

### Fonctionnalité d'alarme supplémentaire :

- JXC51/61 : comprend une alarme supplémentaire sur la durée de vie du condensateur.
- LECP1/P2 : aucune fonctionnalité d'alarme supplémentaire.

### Fiabilité et entretien accru

- La fonction d'alarme de durée de vie du condensateur ajoutée dans le JXC51/61 fournit des alertes de maintenance proactives, réduisant les temps d'arrêt et prolongeant la durée de vie du produit.

		LECP1/P2	LECP1/2 mode function of JXC51/61		
Basic Specifications	Number of axes supported	1 axis	1 axis		
	Supported motor types	Step motor (servo 24VDC)	Step motor (servo 24VDC) Battery-less Absolute (Step motor 24VDC)		
	Supported motor sizes	20/28/42/56	20/28/42/56		
	Supported ACT	LECP1: LE* All species    LECP2: LEM	LECP1 mode: LE* All species LECP2 mode: LEM		
	Operating temperature range	0-40°C	0-55°C		
	Acquired standards	CE/UKCA/UL	CE/UKCA/UL		
P1/P2 equivalent function	Number of positioning points	14 points	14 points		
	*Position/pushing force Setting method*	Controller buttons	Specified by the SettingSoftware ACT Controller 2		
	Pushing setting	Possible (weak, medium, strong)	Possible (value Setting)		
	Position setting method	JOG or Direct Teach	Specify the value in the SettingSoftware ACT Controller 2		
	Speed setting method	Rotary switch settings	Specify the value in the SettingSoftware ACT Controller 2		
	Acceleration/deceleration setting method	Rotary switch settings	Specify the value in the SettingSoftware ACT Controller 2		
	Number of input/output points	Input 6 points/Output 6 points	Input 11 points/Output 13 points		
	Input signal	IN0, IN1, IN2, IN3 RESET STOP	6 points	IN0, IN1, IN2, IN3 RESET STOP STUDY (only in LECP2 mode for stroke learning)	6 points (7 points)
	Output signal	OUT0, OUT1, OUT2, OUT3 BUSY *ALARM	6 points	OUT0, OUT1, OUT2, OUT3 BUSY *READY STUDY_OUT (only in LECP2 mode for stroke learning)	6 points (7 points)
	Origin return method	LECP 1: IN0-3 All ON LECP 2: IN0 or IN1 ON	LECP 1 mode → IN0-3 all ON LECP 2 mode → First operation instruction when power is turned on		
	Servo ON	Power supply 24VDC applied	Power supply 24VDC applied		
	Alarm	—	Added capacitor life alarm		



Différence dans les caractéristiques

## Dimensions

